

Projekt stałej organizacji ruchu drogowego

Obiekt:

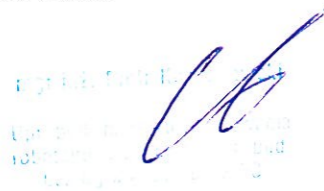
Przebudowa drogi gminnej nr G102751 od km 0+000 do km 3+690

Inwestor: Gmina Lipsk, 16-315 Lipsk, ul. Żłobikowskiego 4/2

BURMISTRZ
Lech Lepicki
mgr Lech Lepicki

Branża drogowa

Sporządził: Piotr Kossakowski



Data: 2016-04.....

OPIS TECHNICZNY do stałej organizacji ruchu drogowego

Przebudowa drogi gminnej nr G102751 od km 0+000 do km 3+690.

Lokalizacja:

od skrzyżowania z drogą powiatową nr 1234B w miejscowości Skieblewo, do skrzyżowania z drogą powiatową Nr 1235B na działkach nr 550/1 w obrębie wsi Skieblewo i Nr 21 w obrębie wsi Kurianka, w gminie Lipsk.

Inwestor: Gmina Lipsk

1. Zakres opracowania:

Przedmiotem opracowania jest zaprojektowanie stałej organizacji ruchu w ciągu drogi gminnej, położonej na terenie gminy Lipsk.

2. Opis stanu istniejącego:

Rozpatrywany odcinek przebiega na ogół w terenie nie zabudowanym. Nie ma. Zlokalizowano kilka gospodarstw rolnych przedsiębiorstw, sklepów. Pojawienie się na w/w odcinku pojazdów ciężkich jest możliwe tylko w przypadku ruchu lokalnego tj. samochody dostawcze lub ciężarowe do tychże sklepów lub przedsiębiorstw. Na ogół na w/w odcinku poruszają się wyłącznie maszyny rolnicze i samochody osobowe. Łącznie w ciągu godziny przejeżdża średnio od 10 do 150 pojazdów. Teren nie podlega ochronie na podstawie ustaleń miejscowego planu zagospodarowania przestrzennego.

Na odcinku objętym opracowaniem istniejące znaki pionowe zostaną zachowane. Nie ma oznakowań poziomych na jezdni.

Nie ma możliwości zmiany szerokości istniejącego pasa drogowego ani też pasa jezdni, bez wykupu sąsiednich działek.

Przewidywane wprowadzenie stałej organizacji ruchu: kwiecień - grudzień 2017.

3. Rozwiązania projektowe:

3.1 Parametry elementów ulicy:

Przekroje normalne istniejącej drogi mają przekrój szlakowy, kategorię ruchu i szerokość pasa drogowego:

- szerokość nawierzchni bitumicznej 5,00 m
- spadek poprzeczny jezdni 2,5 %
- szerokość poboczy - 2 x 1,00 m.
- spadek poprzeczny poboczy 6,0 %

3.2 Konstrukcja nawierzchni jezdni:

- pobocza żwirowe (grubość 15 cm) z gruntu kat. II (pospółka drobna),
- warstwa wyrównawcza z kruszywa naturalnego stabilizowanego mechanicznie (średnio 5-10 cm),
- nawierzchnia: warstwa ścieralna - poczwórne powierzchniowe utwalenie emulsją asfaltową i kruszywem,

3.3. Projektowane oznakowanie pionowe:

Projektuje się wykonanie oznakowania pionowego – wg załączonych rysunków.

4. Parametry znaków:

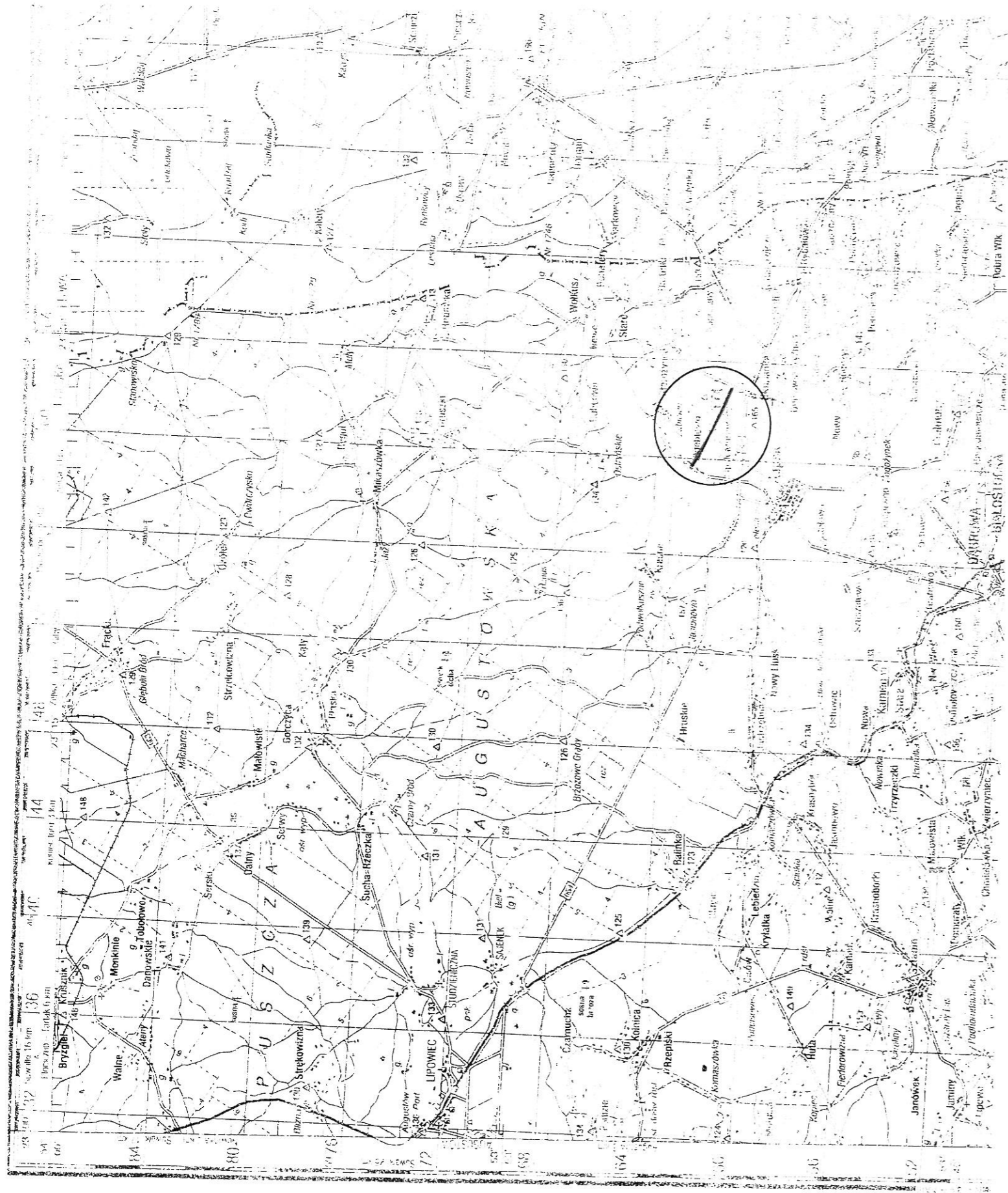
Tablice znaków małe lub średnie, na blasze ocynkowanej gr. 0,6 mm, folia odblaskowa min. I gen. Słupki z rurki metalowej średnicy 60 mm długości min.3,5 m.

5. Podstawa opracowania:

Projekt stałej organizacji ruchu opracowano na podstawie:

- Kodeks drogowy,
- Rozporządzenie Ministra Transportu i Gospodarki Morskiej oraz Spraw Wewnętrznych i Administracji z dnia 21 czerwca 1999r w sprawie znaków i sygnałów drogowych (Dz.U. nr 58 poz. 622 z 1999 r. z późn. zmianami),
- Rozporządzenie Ministra Infrastruktury z dnia 23 września 2003r. w sprawie szczegółowych warunków zarządzania ruchem na drogach oraz wykonywania nadzoru nad tym zarządzeniem (Dz.U. nr 177 poz. 1729 z 2003r.).





Objekt:	Przebudowa drogi gminnej nr G102751 w km 0+000 - 3+690 na działkach geod. nr 550/1 w obrębie wsi Skieblewo i nr 21 w obrębie wsi Kurianka, w gminie Lipsk		Arkusz:
Inwestor:	Gmina Lipsk		Rys. nr.
Faza:	Projekt budowlany / wykonawczy		Skala
Nazwa Rysunku:	Plan orientacyjny	Autor Projektu:	1 : 100.000

m. Skieblewo

do wsi Zabickie

ZARZĄDZENIE
ZORZĘDZENIEM

Burmistrz
Lech Lepicki
mgr Lech Lepicki

dr. pow. Nr. 12348



60m
przełaz

139

G102751

136

0+1

0+2

0+3

0+4

B
400

415R-IVB

405

405

421R-V

414R-VI

407

414

B
412

415

418R

415

435

3

422

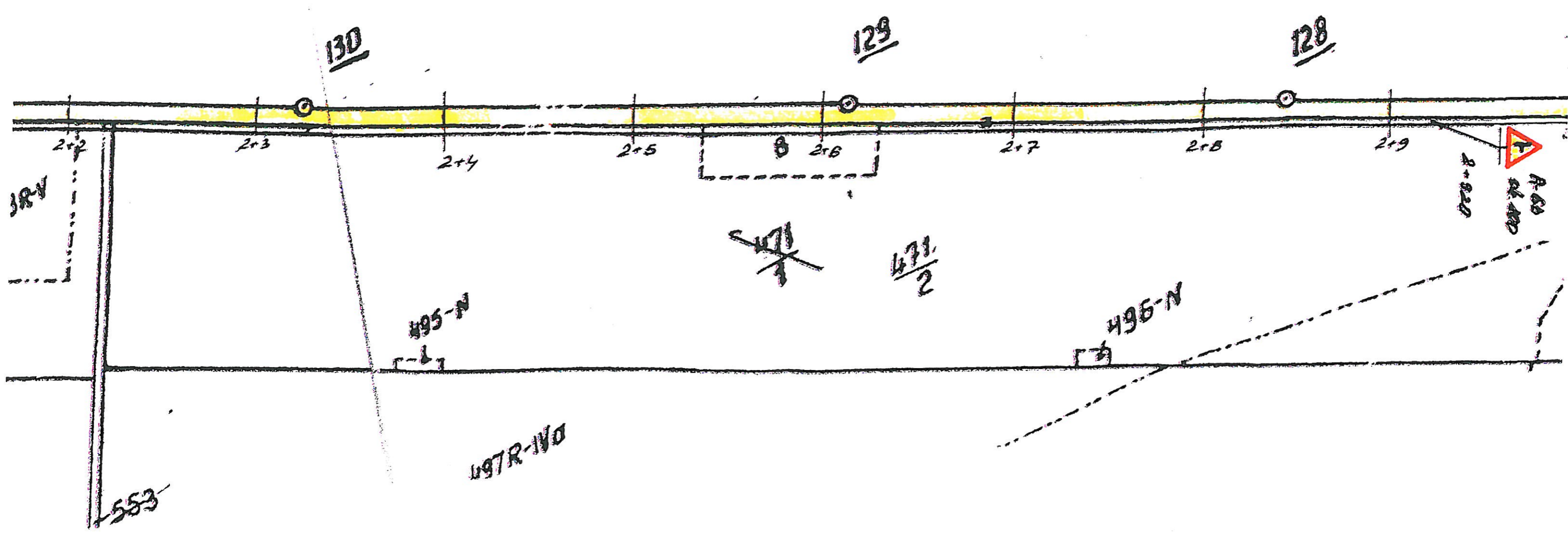
Projekt stałej organizacji ruchu
drogowego - dr. gm. Nr 102751
skala 1:500

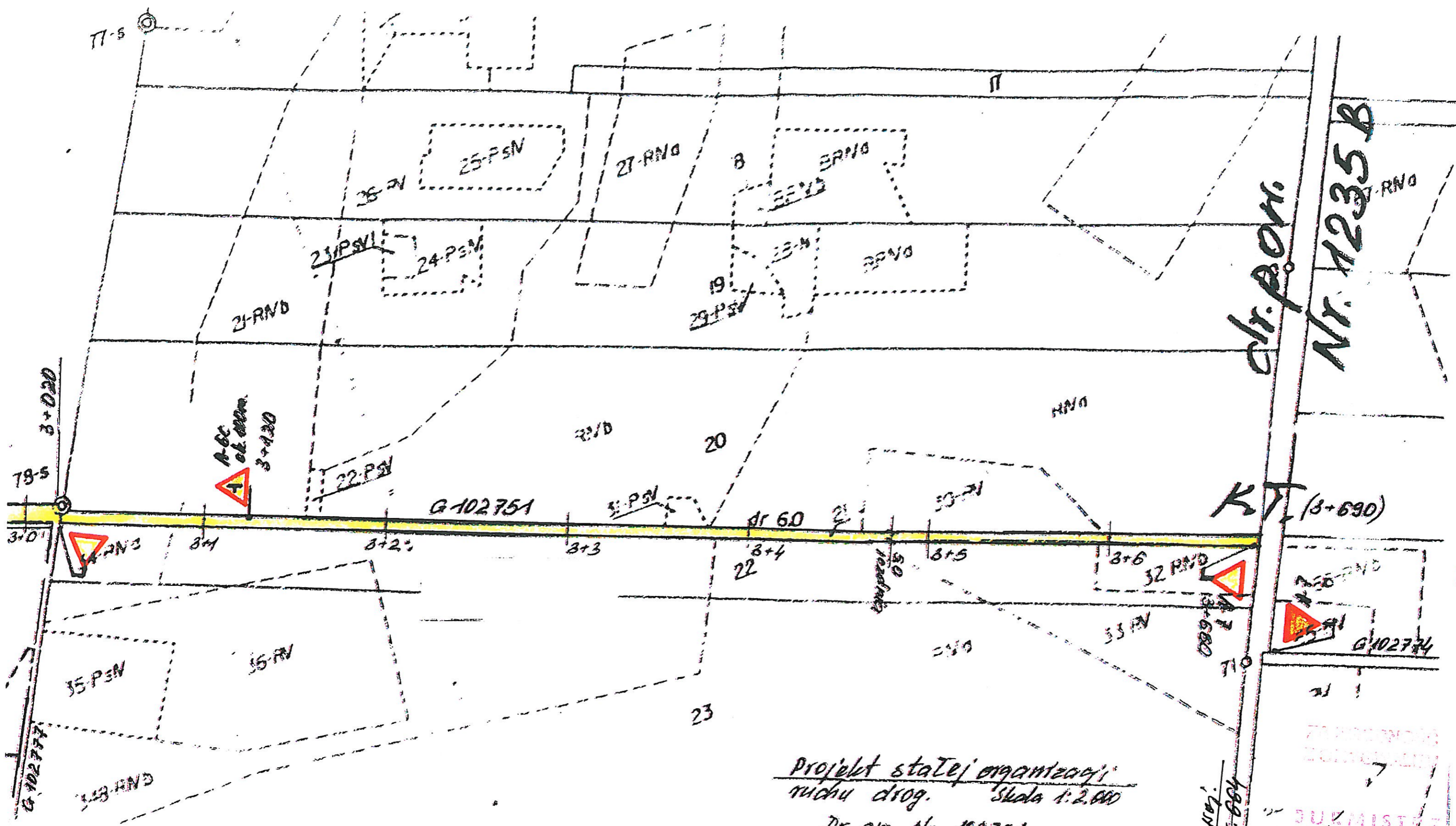
7
52

416

ZARFUNG
ZORUNDA

SUNMISTE
Seck Gpüca
mgr Landgericht





dr. p. on.
Nr. 1235 B

Projekt stałej organizacji
ruchu drog. Skala 1:2.000
Dr. gm. Nr. 102751

ZAKŁAD PROJEKTOWY
S. J. J. J. J.
JURMISTWA
S. J. J. J. J.
mgr Lech Lepicki

mgr inż. Piotr Kozakowski
Upr. bud. nadzoru i kierowania
robotami w spec. konstr. bud.
bez ograniczeń B/L/2.98

do pl. nrj.
A4-604